

OPONENTSKÝ POSUDEK BAKALÁŘSKÉ PRÁCE

Student: **TOMÁŠEK MARTIN**

Oponent: **Ing. Pavel Navrátil, Ph.D.**

Studijní program: **Inženýrská informatika**

Studijní obor: **Informační a řídicí technologie**

Akademický rok: **2010/2011**

Téma bakalářské práce: **Průmyslový robot Stäubli UNIMATION RS40B – uživatelský manuál**

Hodnocení práce:

1. Obtížnost zadaného úkolu
2. Splnění všech bodů zadání
3. Práce s literaturou a její citace
4. Úroveň jazykového zpracování
5. Formální zpracování – celkový dojem
6. Logické členění práce
7. Vhodnost zvolené metody řešení
8. Kvalita zpracování praktické části
9. Výsledky a jejich prezentace
10. Závěry práce a jejich formulace
11. Přínos práce a její využití

A	B	C	D	E	F
Hodnocení: A – nejlepší; F - nevyhovující					
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

Celkové hodnocení práce:

Výsledná známka není průměrem výše uvedených hodnocení. Znamku uvede oponent dle svého uvážení dle klasifikační stupnice ECTS:

A – výborně, B – velmi dobře, C – dobře, D – uspokojivě, E – dostatečně, F – nedostatečně.

Stupeň F znamená též „nedoporučuji práci k obhajobě“.

**Předloženou bakalářskou práci doporučuji k obhajobě a navrhuji hodnocení
C - dobře.**

V případě hodnocení stupněm „F – nedostatečně“ uveďte do připomínek a slovního vyjádření hlavní nedostatky práce a důvody tohoto hodnocení.

Otázky k obhajobě:

Další připomínky, vyjádření, náměty k obhajobě práce (možno pokračovat i na další stránce):

V textu práce se vyskytuje menší množství drobných překlepů a také menších nedostatků.

Některé jednodušší skenované obrázky mohly být překresleny do kvalitnější podoby.

Zbytečně velký počet úrovní v kapitole 5, tři úrovně by byly dostačující. Je netypické vytvářet kapitoly, které obsahují maximálně 2-3 stránky, tj. např. kapitola 4, 6, 7, ..., mnohem výhodnější i z hlediska další přehlednosti je sloučení takto krátkých kapitol do několika větších kapitol. Při popisu položek na obrázku 30 mohly být jednotlivé položky popsány v rámci jedné podkapitoly nikoli v rámci 13-ti velmi krátkých kapitol čtvrté úrovně.

Výstupy z programu VAL3 Studio uvedené v přílohách I - IV mohly být ve vyšší kvalitě.

U vytvořených WWW stránek je ne zcela vhodné, aby téměř každá WWW stránka obsahovala vždy v úvodu to samé nabídkové menu, neboť v případě jakékoliv úpravy menu by bylo nutno opravovat téměř všechny WWW stránky. V rámci WWW stránek jsou k dispozici i čtyři videa k vytvořeným příkladům. Video k příkladům 1 a 2 mohla být názornější, tj. mohla obsahovat kromě samotného pohybu robota i nákres zadané trajektorie.

Datum 16.6.2011

Podpis oponenta bakalářské práce